

МОДИФІКОВАНИЙ МЕТОД ШВИДКОГО ОБЧИСЛЕННЯ ОБЕРНЕНОГО КВАДРАТНОГО КОРЕНЯ З ВИКОРИСТАННЯМ МАГІЧНОЇ КОНСТАНТИ

Запропоновано модифікований метод обчислення оберненого квадратного кореня з метою підвищення точності обчислень. Коригування сталих коефіцієнтів формул Ньютона-Рафсона дає змогу зменшити максимальне значення відносної похибки приблизно у 7 разів у всьому діапазоні значень чисел типу float.

Ключові слова: обчислення, обернений квадратний корінь, формула Ньютона-Рафсона, похибка обчислення.

This paper suggests a modifying method of calculation of inverse square root to improve the accuracy of calculations. Correction of constant coefficients of Newton-Raphson formulas enables to decrease maximum value of relative errors approximately in 7 times in all range of numbers of float type.

Keywords: calculation, inverse square root, Newton-Raphson formula, calculation error.

1. МЕТА РОБОТИ

Відомо, що метод обчислення оберненого квадратного кореня з використанням оптимальної магичної константи ("fastinversesquareroot") [1,2]:

```
float xhalf = 0.5f*x;
int i = *(int*)&x;
i = 0x5f375a86 - (i>>1);
y = *(float*)&i; { початкове лінійне наближення y0 }
y := y*(1.5f - xhalf*y*y); { перша ітерація - y1 }
y := y*(1.5f - xhalf*y*y); { друга ітерація - y2 }
```

у деяких випадках не задовольняє вимоги обчислювальних практик в окремих областях науки [3,4] через відносно низьку точність (17.7 коректних біт результату після двох Ньютонівських ітерацій), тому зменшення похибок таких обчислень є актуальною задачею.

¹Національний університет "Львівська політехніка"

2. ОПИС ВІДОМОГО МЕТОДУ

Для функції оберненого квадратного кореня початкове лінійне наближення y_0 у наближеному вигляді записується як [2]

$$y_{00} = (\alpha x + \beta) 2^{E_p}, \quad (1)$$

де

$$\alpha = -2^{-(E_x+1)} \quad (2)$$

$$\beta = \left[\frac{1}{2}(3 - bias) + Q + t - \frac{1}{2}E_x - e_p \right], \quad (3)$$

можна подати у явному вигляді за допомогою трьох лінійних наближень y_{01} , y_{02} та y_{03} :

$$y_{01} = -x + \frac{3}{2} + t, \quad x \in [0.5, x_t]; \quad (4)$$

$$y_{02} = -\frac{1}{2}x + \frac{5}{4} + \frac{t}{2}, \quad x \in [x_t, 1]; \quad (5)$$

$$y_{03} = -\frac{1}{4}x + 1 + \frac{t}{2}, \quad x \in [1, 2]. \quad (6)$$

Тут

$$T = 3627654, \quad t = 0.432450056076, \quad (7)$$

$$x_t = 0.5 + t = .932450056076,$$

$$bias = 127, \quad Q = 190,$$

$$t = \frac{t}{N_m}, \quad N_m = 2^{23}.$$

Абсолютна Δ_1 та відносна δ_1 похибки після проведення першої ітерації за класичною формулою Ньютона-Рафсона

$$y_1 = y_0(1.5 - 0.5xy_0^2) \quad (8)$$

для $x \in [0.5, x_t]$, де розташовані максимуми цих похибок, матимуть вигляд

$$\Delta_1 = \frac{1}{16} \cdot (3 + 2t - 2x) \cdot (-12 + 9x + 12xt - 12x^2 + 4xt^2 - 8x^2t + 4x^3) \cdot \frac{1}{\sqrt{x}};$$

$$\delta_1 = \Delta_1 \cdot \sqrt{x}. \quad (9)$$

Максимуми відносної похибки δ_1 розміщені в точках :

$$x_{11m} = 1/2 + t/3 ; \quad (10)$$

$$x_{12m} = x_t = 1/2 + t ; \quad (11)$$

а нуль цієї ж похибки – у точці :

$$x_{10_zero} = -1/12 \cdot (-36t^2 - 8t^3 - 54t + 81 + 6(-48t^3 - 216t^2 - 324t + 162)^{1/2})^{1/3} + 3(-t^2/9 - t/3 - 1/4) / (-36t^2 - 8t^3 - 54t + 81 + 6(-48t^3 - 216t^2 - 324t + 162)^{1/2})^{1/3} + 1 + 2/3t. \quad (12)$$

Максимуми та нуль відносної похибки δ_2 після другої ітерації за класичною формулою Ньютона-Рафсона

$$y_2 = y_1(1.5 - 0.5xy_1^2) \quad (13)$$

на цьому ж проміжку $x \in [0.5, x_t)$, знаходяться у тих самих точках.

3. ОПИС МОДИФІКОВАНОГО МЕТОДУ

Для підвищення точності обчислень оберненого квадратного кореня можна застосувати спосіб адитивної корекції результатів обчислень на кожній ітерації, запропонований у роботі [5].

Для цього слід провести першу ітерацію за модифікованою формулою Ньютона-Рафсона:

$$y_{1b} = y_0(1.5 + k_1 - 0.5xy_0^2). \quad (14)$$

Тоді отримуємо таку відносну похибку :

$$\delta_{1b} = (y_{1b} - y_t) / y_t, \quad (15)$$

або

$$\delta_{1b} = (9/4 + 3/2k_1 - 51/16x - 27/8tx + 27/8x^2 - 9/4xt^2 + 9/2tx^2 - 9/4x^3 + 3/2t + tk_1 - 1/2xt^3 + 3/2t^2x^2 - 3/2tx^3 - xk_1 + 1/2x^4 - x^{-1/2})x^{1/2}.$$

Існують три точки максимуму відносної похибки δ_{1b} для першої ітерації, проведеної за модифікованою формулою Ньютона-Рафсона :

$$x_{11mb} = x_{11m} = 1/2 + t/3;$$

$$x_{12mb} = x_{10_zero} = -1/12 \cdot (-36t^2 - 8t^3 - 54t + 81 + 6(-48t^3 - 216t^2 - 324t + 162)^{1/2})^{1/3} + 3(-t^2/9 - t/3 - 1/4)/(-36t^2 - 8t^3 - 54t + 81 + 6(-48t^3 - 216t^2 - 324t + 162)^{1/2})^{1/3} + 1 + 2/3t;$$

$$x_{13mb} = x_{12m} = x_t = 1/2 + t.$$

Для знаходження значення k_1 створимо систему з двох рівнянь:

$$1. \quad x = x_{10_zero};$$

$$\delta_{11b} = (9/4 + 3/2k_1 - 51/16x - 27/8tx + 27/8x^2 - 9/4xt^2 + 9/2tx^2 - 9/4x^3 + 3/2t + tk_1 - 1/2xt^3 + 3/2t^2x^2 - 3/2tx^3 - xk_1 + 1/2x^4 - x^{-1/2})x^{1/2};$$

$$2. \quad x = x_t;$$

$$\delta_{12b} = (9/4 + 3/2k_1 - 51/16x - 27/8tx + 27/8x^2 - 9/4xt^2 + 9/2tx^2 - 9/4x^3 + 3/2t + tk_1 - 1/2xt^3 + 3/2t^2x^2 - 3/2tx^3 - xk_1 + 1/2x^4 - x^{-1/2})x^{1/2}.$$

Похибки при цих значеннях x мають бути рівними за модулем, але протилежними за знаками:

$$\delta_{11b} + \delta_{12b} = 0. \quad (16)$$

Розв'язком цього рівняння буде значення k_1

$$k_1 = 0.00089090. \quad (17)$$

Однак слід підкреслити, що дане теоретичне значення не враховує похибок заокруглень та відсікання, тому на практиці може спостерігатись відхилення у наймолодшому двійковому розряді манти при поданні уточненого коефіцієнта $(1.5 + k_1)$ у вигляді числа типу float. З врахуванням (17) рівняння (14) набере вигляду

$$y_{1b} = y_0(1.50089090 - 0.5xy_0^2) \quad (17)$$

Аналогічно, проведемо другу ітерацію за подібною модифікованою формулою:

$$y_{2b} = y_{1b}(1.5 + k_2 - 0.5xy_{1b}^2), \quad (18)$$

де $k_2 = 0.00000060$. Формула (18) в програмі матиме вигляд:

$$y_{2b} = y_{1b}(1.50000060 - 0.5xy_{1b}^2). \quad (19)$$

Тоді програма набере остаточного вигляду:

```

float xhalf = 0.5f*x;
int i = *(int*)&x;
i = 0x5f375a86 - (i>>1);
y = *(float*)&i;
y := y*(1.50089090 - xhalf*y*y);
y := y*(1.50000060 - xhalf*y*y);

```

Графіки похибок δ_2 та δ_{2b} наведені на рис.1.

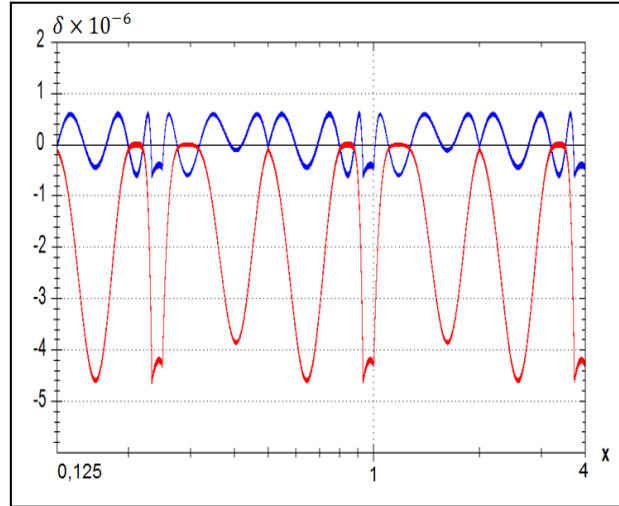


Рис.1 Графіки відносних похибок δ_2 (червона крива) та δ_{2b} (синя крива) для $x \in [0.125, 4)$

Модифікація сталих коефіцієнтів формул Ньютона-Рафсона дає змогу підвищити точність обчислень приблизно у 7 разів у всьому діапазоні значень чисел типу float (20.5 коректних біти результату після двох Ньютонівських ітерацій) :

$$\delta_{2\max} = -4.65 \cdot 10^{-6};$$

$$\delta_{2b\max} = -6.52 \cdot 10^{-7}$$

$$v = \frac{\delta_{2\max}}{\delta_{2b\max}} \approx 7.$$

Слід відмітити, що перехід від первісної магічної константи $0x5f3759df$ до оптимальної константи $0x5f375A86$ зменшив

максимальну відносну похибку лише на 0.12% [1], а запропонований метод – понад 700%.

4.ВИСНОВКИ

У даній роботі запропоновано модифікований метод обчислення оберненого квадратного кореня з використанням магічної константи з метою підвищення точності обчислень. Уточнення сталих коефіцієнтів формул Ньютона-Рафсона дає змогу зменшити максимальне значення відносної похибки приблизно у 7 разів у всьому діапазоні значень чисел типу float .

1. Chris Lomont, *Fast Inverse Square Root*, 2003. <http://www.lomont.org/Math/Papers/2003/InvSqrt.pdf> 2.Л. Мороз, А. Гринчишин . Швидке обчислення оберненого квадратного кореня з використанням магічної константи - аналітичний підхід. "Комп'ютерні технології друкарства", № 32, 2014, с.38-51. 3.T.O. Hands, I. Griffiths, D.A. Marshall, G. Douglas. *The fast inverse square root in scientific computing. Journal of Physics Special Topics, A2_1, Oct 20, 2011.* 4.Grimm, Simon L., and Joachim G. Stadel. "The GENGA Code: Gravitational Encounters in N-body simulations with GPU Acceleration." *The Astrophysical Journal* 796.1 (2014): 23. 5.Мороз Л.В. Теорія та швидкодіючі апаратно-програмні засоби ітераційних методів обчислення функцій. - Автореф. д.т.н. – Національний університет "Львівська політехніка", Львів, 2013.